

Problema N. 5

Parte a)

Una massa $m = 0.5 \text{ kg}$ è attaccata ad una molla ideale di costante elastica $k = 72 \text{ N/m}$. L'altro estremo della molla è fisso. Il sistema sta su un piano orizzontale privo di attrito. Alla massa m viene applicata la forza $F = 55 \cos 5t$. Determinare il moto della massa e calcolare i valori massimi dell'energia cinetica e dell'energia potenziale elastica.

Parte b)

Successivamente il sistema viene smorzato (ad esempio immergendolo in un fluido viscoso) con coefficiente di viscosità $\beta = 6 \text{ kg/s}$. Trovare la nuova equazione del moto.

Parte c)

Nella situazione di cui al punto b, quanto dovrebbe valere la massa m per avere risonanza ? Si scriva poi la legge del moto in tale caso.

Traccia della soluzione

a) $m\ddot{x} + kx = F = F_0 \cos \Omega t$ (1)

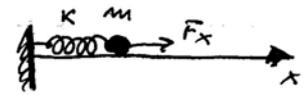
$F_0 = 55 \text{ N}$ $F_x = 55 \cos 5t$

$\Omega = 5 \text{ s}^{-1}$

$k = 72 \text{ N/m}$

$m = 0,5 \text{ kg}$

$\beta = 0 \text{ kg/s}$



L'omogenea associata è

$m\ddot{x} + kx = 0 \Rightarrow \ddot{x} + \frac{k}{m}x = 0$

o, anche

$\ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$

$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} = 12 \text{ rad/s}$ pulsazione propria dell'oscillatore

$\Omega = 5 \text{ rad/s}$ pulsazione impressa

Se avessi avuto anche il coefficiente di smorzamento dovuto ad attrito viscoso (β) l'eq. differenziale anziché (1) sarebbe stata $m\ddot{x} + \beta\dot{x} + kx = F_0 \cos \Omega t$ e la sua soluzione sarebbe stata $x(t) = x_{\text{omogenea}}(t) + x_{\text{int. part.}}(t)$, e, in dettaglio:

$$x(t) = A_0 e^{-\frac{t}{2\tau}} \cos(\omega_1 t + \varphi_0) + \frac{F_0/m}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + (\frac{\beta}{m}\Omega)^2}} \cos(\Omega t - \varphi) \quad (2)$$

dove $\tau = \frac{m}{\beta}$ è il tempo di decadimento

Il primo termine della somma $A_0 e^{-\frac{t}{2\tau}} \cos(\omega_1 t + \varphi_0)$ è la parte transitoria che dopo un certo tempo tende a zero. Ciò che rimane è la parte stazionaria (va verificato che $\Delta < 0$)
 $(\Delta = \beta^2 - 4km)$

Nel nostro caso manca il coefficiente β (cioè $\beta = 0$). Pertanto l'equazione del moto (selezione della (1)), a regime è ottenuta dalla soluzione generale (2) (parte stazionaria) ponendo in essa $\beta = 0$. Quindi, a regime + (si ha chiaramente $\Delta < 0$)

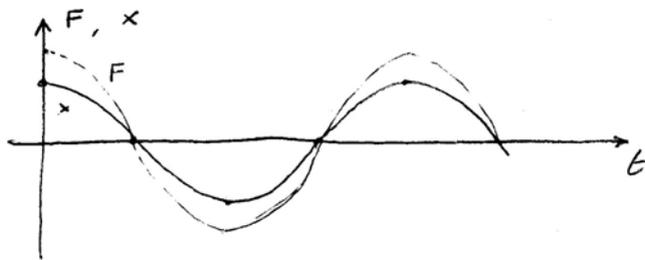
$$x(t) = \frac{F_0/m}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2}} \cos(\Omega t - \varphi) = \frac{F_0/m}{\omega_0^2 - \Omega^2} \cos(\Omega t - \varphi)$$

dove $\varphi = \arctg\left(-\frac{\Omega/\beta}{\omega_0^2 - \Omega^2}\right) = \arctg\left(-\frac{\Omega \beta}{m(\omega_0^2 - \Omega^2)}\right)$

Essendo $\beta=0 \Rightarrow \varphi=0$ per cui $x(t) = \frac{F_0/m}{\omega_0^2 - \Omega^2} \cos \Omega t$

Usando i dati del problema si ottiene l'equazione del moto

$$x(t) = \frac{55}{0,5(42^2 - 5^2)} \cos 5t \Rightarrow x(t) = 0,92 \cos 5t$$



(0,92 è l'ampiezza dell'oscillazione)
(in realtà sarebbe 0,924369748)

Per l'energia cinetica si ha $E_K = \frac{1}{2} m \dot{x}^2$ dove, nel nostro caso
 $x = 0,92 \cos 5t \Rightarrow \dot{x} = -5 \times 0,92 \sin 5t \Rightarrow \dot{x}^2 = (-4,6 \sin 5t)^2$

Pertanto $E_K = \frac{1}{2} \times 0,5 \times (-4,6 \sin 5t)^2 = 5,29 \sin^2 5t$
(in realtà $\approx 5,34 \sin^2 5t$ usando 0,924369748 anziché 0,92)
ed allora $E_{K_{\max}} = 5,29$

Per l'energia potenziale elastica $E_p \equiv E_e = \frac{1}{2} k x^2$

Pertanto $E_p = \frac{1}{2} \times 72 \times (0,92 \cos 5t)^2 = 30,47 \cos^2 5t$
(in realtà $\approx 30,76 \cos^2 5t$)

ed allora $E_{p_{\max}} = 30,47$

I due termini, E_K ed E_p , non sono uguali e la loro somma non è costante (a differenza di quanto accade nell'oscillatore libero)

b) $\beta = 6$ (esiste anche il termine di smorzamento)

La soluzione dell'equazione generale (1) è la (2).

Considerando la sola parte stazionaria (a regime) si
(anche qui si ha $\Delta = \beta - 4km < 0$)

ha

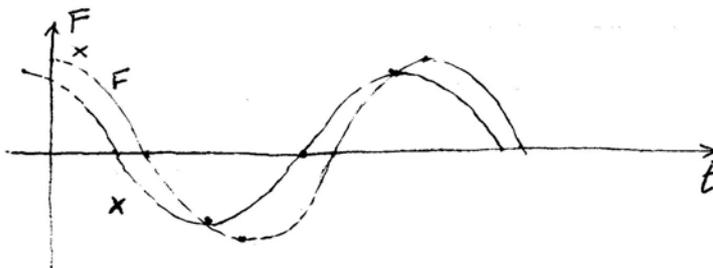
$$x(t) = \frac{F_0/m}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + \left(\frac{\beta}{m}\Omega\right)^2}} \cos(\Omega t - \varphi) \quad (3)$$

essendo $\varphi = \arctg\left(-\frac{\Omega\beta}{m(\omega_0^2 - \Omega^2)}\right) \Rightarrow \varphi = \arctg(-0,504) = -0,46 \text{ rad}$

Si ottiene, usando i valori numerici del problema:

$$x(t) = 0,83 \cos(5t + 0,46) \quad (4)$$

essendo $\frac{F_0/m}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + \left(\frac{\beta}{m}\Omega\right)^2}} = 0,83$ (ampiezza dell'oscillazione)



x è sfasato di $0,46 \text{ rad}$ rispetto ad F

Si può inoltre osservare che, analizzando la parte transitoria della soluzione dell'eq. generale del moto si avrebbe, nel caso di cui al punto b):

$$x_{\text{trans}}(t) = A_0 e^{-\frac{\beta}{2m}t} \cos(\omega_1 t + \varphi_0)$$

che il tempo di decadimento $\tilde{\tau} = \frac{m}{\beta}$ vale $\tilde{\tau} = \frac{0,5}{6} = 0,0833 \text{ s}$

Il valore dello pseudoperiodo è $T_1 = \frac{2\pi}{\omega_1}$ con

$$\omega_1 = \sqrt{\omega_0^2 - \left(\frac{\beta}{2m}\right)^2} \approx 10,39 \Rightarrow T_1 = 0,605 \text{ s}$$

Pertanto, essendo $\tilde{\tau} \ll T_1$ la parte transitoria si smorza rapidamente senza che si possano notare le oscillazioni ad essa associate.

c) la soluzione stazionaria (andamento a regime) si è visto che è, nelle condizioni di cui al punto b precedente:

$$x(t) = 0,83 \cos(5t + 0,46)$$

Per avere una condizione di risonanza si deve porre $\omega_0 \rightarrow \Omega$ nella (3). (Infatti $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$ è funzione di m)
Si ottiene allora

$$x_{\text{ris}}(t) = \frac{F_0/m}{\frac{\beta}{m} \Omega} \cos(\Omega t - \varphi)$$

$$\varphi = \arctg(-\infty) \Rightarrow \varphi = -\frac{\pi}{2}$$

Si ha allora

$$x_{\text{ris}}(t) = \frac{F_0}{\Omega \beta} \cos(\Omega t + \frac{\pi}{2})$$

e, numericamente (con i dati del problema)

$$x_{\text{ris}}(t) = \frac{55}{5 \times 6} \sin 5t = 1,83 \sin 5t \quad (5)$$

Chiaramente l'ampiezza dell'oscillazione in questo caso è più alta del caso descritto da (4).

Per avere la (5) come eq. della legge del moto (condizione di risonanza) si deve avere

$$\omega_0 = 5 = \sqrt{\frac{k}{m}} \Rightarrow m = \frac{k}{5^2} = 2,88 \text{ Kg}$$