

Prova scritta del 20 giugno 2011

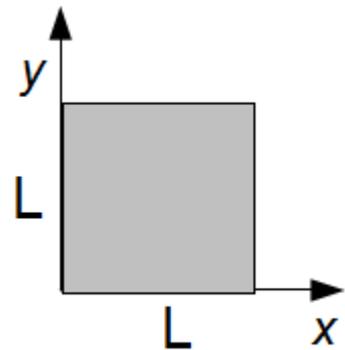
Prof. Nicola Semprini Cesari

Meccanica

1) Un punto materiale si muove secondo l'equazione oraria $x=5t+3$ e $y=4$. Trovare l'espressione dell'angolo formato dai vettori posizione e velocità.

2) Un punto materiale di massa $m=4$ Kg è soggetto all'azione della forza $\vec{f} = -4\dot{x}\vec{i}$. Esprimere la velocità in funzione del tempo nel caso in cui $\dot{x}(0) = 5$ m/s.

3) Assumendo il riferimento indicato calcolare il momento d'inerzia rispetto ad un asse passante per l'origine e normale al piano della figura nella ipotesi che la densità superficiale di massa sia uniforme e di valore σ .

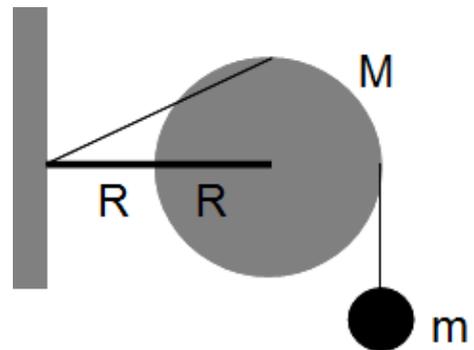


4) Sia data una ruota di raggio R , massa M e densità superficiale di massa uniforme σ sostenuta da un braccio orizzontale fissato al muro. Nella ipotesi che la massa appesa al bordo valga m determinare i) la tensione della fune affinché la ruota sia in equilibrio; ii) il momento d'inerzia della ruota; iii) l'accelerazione angolare qualora il filo venga tagliato.

5) Commentare il concetto di massa gravitazionale.

6) Commentare il principio di azione e reazione.

7) Dimostrare il teorema di König per l'energia cinetica.



Soluzioni

$$\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} = (5t+3)\vec{i} + 4\vec{j} \quad \vec{v} = \dot{\vec{r}} = 5\vec{i} \quad |\vec{r}| = \sqrt{(5t+3)^2 + 16} \quad |\vec{v}| = 5$$

Q1

$$g = \frac{\vec{r} \cdot \vec{v}}{|\vec{r}| |\vec{v}|} = \frac{((5t+3)\vec{i} + 4\vec{j}) \cdot 5\vec{i}}{5\sqrt{(5t+3)^2 + 16}} = \frac{5t+3}{\sqrt{5(5t^2 + 6t + 5)}}$$

$$\vec{f} = -4\dot{x}\vec{i} = m(\ddot{x}\vec{i} + \ddot{y}\vec{j}) \quad \begin{cases} -4\dot{x} = m\ddot{x} \\ \ddot{y} = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} -4\dot{x} = m \frac{d\dot{x}}{dt} \\ \dot{y} = v_{0y} = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} \frac{-4}{m} dt = \frac{d\dot{x}}{\dot{x}} \\ \text{-----} \end{cases}$$

Q2

$$\begin{cases} \dot{x} = \dot{x}_0 \exp\left(-\frac{4}{m}t\right) \\ \text{-----} \end{cases} \quad \begin{cases} \dot{x} = 5 \exp\left(-\frac{4}{m}t\right) \\ \text{-----} \end{cases}$$

Q3

$$I = \int \int r^2 dm = \int_0^L \int_0^L (x^2 + y^2) \sigma dx dy = \frac{2}{3} \sigma L^4 = \frac{2}{3} ML^2$$

$$\hat{\omega} \cdot \vec{M}^e = I_\omega \ddot{\phi} \quad \hat{\omega} = \vec{i}$$

i) $\vec{M}^e = R\vec{j} \wedge (-mg\vec{k}) + R\vec{k} \wedge \left(-\frac{2}{\sqrt{5}}\vec{j} - \frac{1}{\sqrt{5}}\vec{k}\right) \quad \hat{\omega} \cdot \vec{M}^e = 0$

Q4

$$\vec{i} \cdot (R\vec{j} \wedge (-mg\vec{k}) + R\vec{k} \wedge \left(-T\frac{2}{\sqrt{5}}\vec{j} - T\frac{1}{\sqrt{5}}\vec{k}\right)) = -mgR - TR\frac{2}{\sqrt{5}} = 0 \quad T = \frac{\sqrt{5}}{2} mg$$

ii) $I = \int_0^{2\pi} \int_0^R \sigma r^3 d\phi dr = \sigma 2\pi \frac{R^4}{4} = \frac{1}{2} MR^2$

iii) $\ddot{\phi} = \frac{\hat{\omega} \cdot \vec{M}^e}{I_\omega} = \frac{\vec{i} \cdot R\vec{j} \wedge (-mg\vec{k})}{\frac{1}{2} MR^2} = -\frac{2m}{MR} g$