



Fisica Generale L-A

4. Esercizi sui vettori applicati

<http://ishtar.df.unibo.it/Uni/bo/ingegneria/all/galli/stuff/trasparenze/AE04-VettoriApplicati.pdf>

24/01/2005

Esercizio 1

- In una prefissata terna cartesiana, il vettore:
 $\vec{a} = 3\hat{i} - 4\hat{j} + 2\hat{k}$
 è applicato nel punto:
 $A(1,0,1)$
- Calcolare il suo momento rispetto all'origine $O(0, 0, 0)$ e il suo momento assiale rispetto all'asse x .



Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati. 2
Domenico Galli

Esercizio 1 (II)

- Il momento polare rispetto all'origine $O(0, 0, 0)$ è dato da:

$$\vec{\mathcal{M}}_O = (A - O) \wedge \vec{a}$$

$$A(1,0,1), O(0,0,0)$$

$$\begin{cases} A - O = (1-0)\hat{i} + (0-0)\hat{j} + (1-0)\hat{k} = \hat{i} + \hat{k} \\ \vec{a} = 3\hat{i} - 4\hat{j} + 2\hat{k} \end{cases}$$

$$\vec{\mathcal{M}}_O = (A - O) \wedge \vec{a} = \det \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & 0 & 1 \\ 3 & -4 & 2 \end{vmatrix} =$$

$$= (-1) \det \begin{vmatrix} \hat{j} & \hat{k} \\ -4 & 2 \end{vmatrix} + 0 + (-1) \det \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} \\ 3 & -4 \end{vmatrix} =$$

$$= (-1)(2\hat{j} + 4\hat{k}) + (-1)(-4\hat{i} - 3\hat{j}) = 4\hat{i} + \hat{j} - 4\hat{k}$$



Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati. 3
Domenico Galli

Esercizio 1 (III)

- Ricordando che in generale il momento assiale rispetto all'asse u è dato da:

$$\mathcal{M}_u = (P - O) \wedge \vec{F} \cdot \hat{u}, O \in u$$

nel nostro caso avremo, poiché l'origine $O(0, 0, 0)$ appartiene all'asse x :

$$\mathcal{M}_x = (P - O) \wedge \vec{a} \cdot \hat{i} = \vec{\mathcal{M}}_O \cdot \hat{i} = (4\hat{i} + \hat{j} - 4\hat{k}) \cdot \hat{i} = 4$$

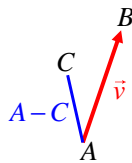


Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati. 4
Domenico Galli

Esercizio 2

- In una prefissata terna cartesiana, un vettore ha origine nel punto $A(1, 3, 5)$ e vertice nel punto $B(1, 1, 2)$.
- Calcolare:
 - Il momento del vettore rispetto al punto $C(0, 0, 1)$.
 - Il momento assiale del vettore rispetto alla retta che passa per C e che ha come versore:

$$\hat{u} = -\frac{1}{\sqrt{3}}\hat{i} + \frac{1}{\sqrt{3}}\hat{j} - \frac{1}{\sqrt{3}}\hat{k}$$



Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati. 5
Domenico Galli



Esercizio 2 (II)

- Il vettore in questione si scrive, nella rappresentazione cartesiana, come:

$$\left. \begin{array}{l} A(1, 3, 5) \\ B(1, 1, 2) \end{array} \right\} \Rightarrow \vec{v} = B - A = -2\hat{j} - 3\hat{k}$$

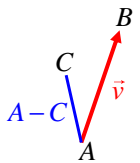
- Il momento polare rispetto a $C(0, 0, 1)$ è dato da:

$$\vec{\mathcal{M}}_{(O)} = (A - C) \wedge \vec{v}$$

$$C(0, 0, 1)$$

$$A - C = (1 - 0)\hat{i} + (3 - 0)\hat{j} + (5 - 1)\hat{k} = \hat{i} + 3\hat{j} + 4\hat{k}$$

$$\vec{\mathcal{M}}_{(O)} = (\hat{i} + 3\hat{j} + 4\hat{k}) \wedge (-2\hat{j} - 3\hat{k}) = \det \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & 3 & 4 \\ 0 & -2 & -2 \end{vmatrix} =$$



Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati. 6
Domenico Galli



Esercizio 2 (III)

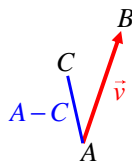
$$\vec{\mathcal{M}}_{(O)} = \det \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & 3 & 4 \\ 0 & -2 & -3 \end{vmatrix} = 0 - (-2) \det \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{k} \\ 1 & 4 \end{vmatrix} + (-3) \det \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} \\ 1 & 3 \end{vmatrix} =$$

$$= 2(4\hat{i} - \hat{k}) - 3(3\hat{i} - \hat{j}) = -\hat{i} + 3\hat{j} - 2\hat{k}$$

- Il momento assiale rispetto alla retta passante per C e parallela al versore u è dato da:

$$\mathcal{M}_u = (A - C) \wedge \vec{v} \cdot \hat{u} = \vec{\mathcal{M}}_{(O)} \cdot \hat{u} = (-\hat{i} + 3\hat{j} - 2\hat{k}) \cdot \frac{1}{\sqrt{3}}(-\hat{i} + \hat{j} - \hat{k}) =$$

$$= \frac{1}{\sqrt{3}}(1 + 3 + 2) = \frac{6}{\sqrt{3}} = 2\sqrt{3} = 3.46$$



Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati. 7
Domenico Galli



Esercizio 3

- Calcolare il momento risultante dei vettori $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3, \vec{F}_4$, applicati nei punti P_1, P_2, P_3, P_4 , rispetto al punto A , sapendo che in una terna ortogonale fissata si ha:

$\vec{F}_1 = 3\hat{i} - 5\hat{j} - \hat{k}$	$P_1(6, -2, 4)$
$\vec{F}_2 = -2\hat{i}$	$P_2(9, -3, -8)$
$\vec{F}_3 = 8\hat{j} - \hat{k}$	$P_3(0, 0, 4)$
$\vec{F}_4 = -6\hat{i} + 2\hat{k}$	$P_4(5, 5, 4)$
	$A(6, -7, 4)$



Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati. 8
Domenico Galli

Esercizio 3 (II)

- Il momento risultante è dato da:

$$\vec{\mathcal{M}}_{(A)} = \sum_{i=1}^4 (P_i - A) \wedge \vec{F}_i$$

- Nel nostro caso:

$$\left. \begin{array}{l} P_1(6, -2, 4) \\ P_2(9, -3, -8) \\ P_3(0, 0, 4) \\ P_4(5, 5, 4) \\ A(6, -7, 4) \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{cases} P_1 - A = 5\hat{j} \\ P_2 - A = 3\hat{i} + 4\hat{j} - 12\hat{k} \\ P_3 - A = -6\hat{i} + 7\hat{j} \\ P_4 - A = -\hat{i} + 12\hat{j} \end{cases}$$

- Ricordando le relazioni di ortonormalità tra i vettori cartesiani:

$$\hat{i} \wedge \hat{i} = \vec{0}, \quad \hat{j} \wedge \hat{j} = \vec{0}, \quad \hat{k} \wedge \hat{k} = \vec{0}$$

$$\hat{i} \wedge \hat{j} = \hat{k}, \quad \hat{j} \wedge \hat{k} = \hat{i}, \quad \hat{k} \wedge \hat{i} = \hat{j}$$



Esercizio 3 (III)

- Otteniamo:

$$\begin{aligned} \vec{\mathcal{M}}_{(A)} &= 5\hat{j} \wedge (3\hat{i} - 5\hat{j} - \hat{k}) + (3\hat{k} + 4\hat{j} - 12\hat{k}) \wedge (-2\hat{i}) + \\ &\quad + (-6\hat{i} + 7\hat{j}) \wedge (8\hat{j} - \hat{k}) + (-\hat{i} + 12\hat{j}) \wedge (-6\hat{i} + 2\hat{k}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{\mathcal{M}}_{(A)} &= (-15\hat{k} - 5\hat{i}) + (8\hat{k} + 24\hat{j}) + (-48\hat{k} - 6\hat{j} - 7\hat{i}) + (2\hat{j} + 72\hat{k} + 24\hat{i}) = \\ &= 12\hat{i} + 20\hat{j} + 17\hat{k} \end{aligned}$$



Esercizio 4

- Dati i due vettori:

$$\vec{u}_1 = -3\hat{j}$$

$$\vec{u}_2 = -4\hat{j}$$

applicati rispettivamente nei punti:

$$P_1(-1, 0, 0)$$

$$P_2(2, 0, 0)$$

- Trovare, se esiste, un vettore applicato equivalente ai due e il suo punto di applicazione.



Esercizio 4 (II)

- Per calcolare i momenti occorre un centro di riduzione, anche se il risultato deve risultare indipendente dalla scelta di tale centro di riduzione. Scegliamo perciò, come centro di riduzione, il punto generico:

$$C(C_x, C_y, C_z)$$

- La risultante si scrive:

$$\vec{\mathcal{R}} = \vec{u}_1 + \vec{u}_2 = -3\hat{j} - 4\hat{j} = -7\hat{j}$$

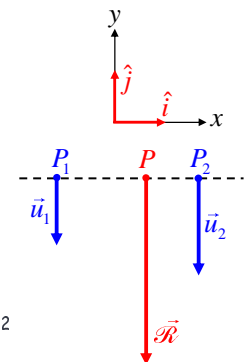
- Il momento risultante si scrive:

$$\vec{\mathcal{M}}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$

- Si ha:

$$P_1 - C = (-1 - C_x)\hat{i} - C_y\hat{j} - C_z\hat{k}$$

$$P_2 - C = (2 - C_x)\hat{i} - C_y\hat{j} - C_z\hat{k}$$



Esercizio 4 (III)

- Dunque:

$$(P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 = \left[(-1 - C_x) \hat{i} - C_y \hat{j} - C_z \hat{k} \right] \wedge (-3 \hat{j}) = 3(1 + C_x) \hat{k} - 3C_z \hat{i}$$

$$(P_2 - C) \wedge \vec{u}_2 = \left[(2 - C_x) \hat{i} - C_y \hat{j} - C_z \hat{k} \right] \wedge (-4 \hat{j}) = 4(C_x - 2) \hat{k} - 4C_z \hat{i}$$

$$\vec{\mathcal{M}}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2 =$$

$$= 3(1 + C_x) \hat{k} - 3C_z \hat{i} + 4(C_x - 2) \hat{k} - 4C_z \hat{i} =$$

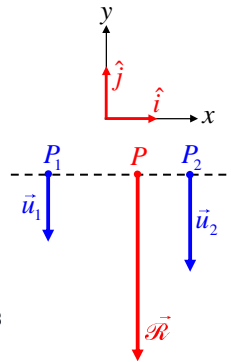
$$= (7C_x - 5) \hat{k} - 7C_z \hat{i}$$

- Cerchiamo ora un punto di applicazione:

$$P(P_x, P_y, P_z)$$

tale che:

$$(P - C) \wedge \vec{\mathcal{R}} = \vec{\mathcal{M}}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$



Esercizio 4 (IV)

- Avremo:

$$(P - C) \wedge \vec{\mathcal{R}} = \vec{\mathcal{M}}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$

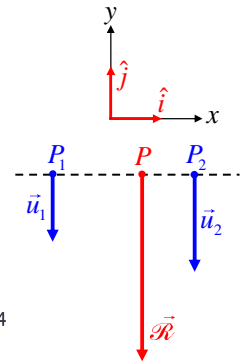
$$\left[(P_x - C_x) \hat{i} + (P_y - C_y) \hat{j} + (P_z - C_z) \hat{k} \right] \wedge (-7 \hat{j}) = (7C_x - 5) \hat{k} - 7C_z \hat{i}$$

$$-7(P_x - C_x) \hat{k} + 7(P_z - C_z) \hat{i} = (7C_x - 5) \hat{k} - 7C_z \hat{i}$$

- Due vettori sono uguali se sono rispettivamente uguali le componenti cartesiane, per cui:

$$\begin{cases} -7(P_x - C_x) = 7C_x - 5 \\ 7(P_z - C_z) = -7C_z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} P_x = \frac{5}{7} \\ P_z = 0 \end{cases}$$

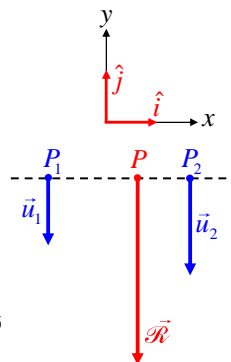
- Le componenti del centro di riduzione C si semplificano, come ci aspettavamo, in quanto non debbono influire sul risultato.



Esercizio 4 (V)

- Il **vettore applicato equivalente** dunque **esiste**. Vettore e punto di applicazione sono dati da:

$$\begin{cases} \vec{\mathcal{R}} = -7 \hat{j} \\ P = \left(\frac{5}{7}, 0, P_z \right), \quad P_z \in \mathbb{R} \end{cases}$$



Esercizio 5

- Dati i due vettori:

$$\vec{u}_1 = -2 \hat{j}$$

$$\vec{u}_2 = 4 \hat{j}$$

applicati rispettivamente nei punti:

$$P_1(-2, 0, 0)$$

$$P_2(3, 0, 0)$$

- Trovare, se esiste, un vettore applicato equivalente ai due e il suo punto di applicazione.



Esercizio 5 (II)

- Per calcolare i momenti occorre un centro di riduzione, anche se il risultato deve risultare indipendente dalla scelta di tale centro di riduzione. Scegliamo perciò, come centro di riduzione, il punto generico:

$$C(C_x, C_y, C_z)$$

- La risultante si scrive:

$$\vec{R} = \vec{u}_1 + \vec{u}_2 = -2\hat{j} + 4\hat{j} = 2\hat{j}$$

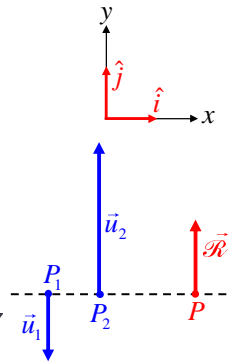
- Il momento risultante si scrive:

$$\vec{M}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$

- Si ha:

$$P_1 - C = (-2 - C_x)\hat{i} - C_y\hat{j} - C_z\hat{k}$$

$$P_2 - C = (3 - C_x)\hat{i} - C_y\hat{j} - C_z\hat{k}$$



Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati, 17
Domenico Galli



Esercizio 5 (III)

- Dunque:

$$(P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 = [(-2 - C_x)\hat{i} - C_y\hat{j} - C_z\hat{k}] \wedge (-2\hat{j}) = 2(2 + C_x)\hat{k} - 2C_z\hat{i}$$

$$(P_2 - C) \wedge \vec{u}_2 = [(3 - C_x)\hat{i} - C_y\hat{j} - C_z\hat{k}] \wedge 4\hat{j} = 4(3 - C_x)\hat{k} + 4C_z\hat{i}$$

$$\vec{M}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2 =$$

$$= 2(2 + C_x)\hat{k} - 2C_z\hat{i} + 4(3 - C_x)\hat{k} + 4C_z\hat{i} =$$

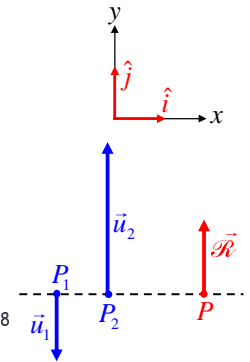
$$= (16 - 2C_x)\hat{k} + 2C_z\hat{i}$$

- Cerchiamo ora un punto di applicazione:

$$P(P_x, P_y, P_z)$$

tale che:

$$(P - C) \wedge \vec{R} = \vec{M}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$



Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati, 18
Domenico Galli



Esercizio 5 (IV)

- Avremo:

$$(P - C) \wedge \vec{R} = \vec{M}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$

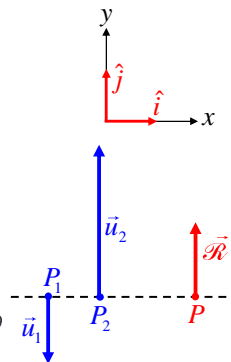
$$[(P_x - C_x)\hat{i} + (P_y - C_y)\hat{j} + (P_z - C_z)\hat{k}] \wedge 2\hat{j} = (16 - 2C_x)\hat{k} + 2C_z\hat{i}$$

$$2(P_x - C_x)\hat{k} - 2(P_z - C_z)\hat{i} = (16 - 2C_x)\hat{k} + 2C_z\hat{i}$$

- Due vettori sono uguali se sono rispettivamente uguali le componenti cartesiane, per cui:

$$\begin{cases} 2(P_x - C_x) = 16 - 2C_x \\ -2(P_z - C_z) = 2C_z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} P_x = 8 \\ P_z = 0 \end{cases}$$

- Le componenti del centro di riduzione C si semplificano, come ci aspettavamo, in quanto non debbono influire sul risultato.



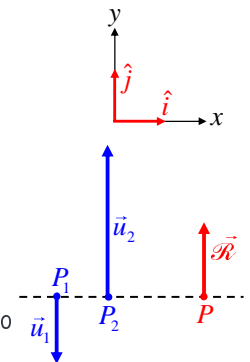
Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati, 19
Domenico Galli



Esercizio 5 (V)

- Il **vettore applicato equivalente** dunque **esiste**. Vettore e punto di applicazione sono dati da:

$$\begin{cases} \vec{R} = 2\hat{j} \\ P = (8, 0, P_z), \quad P_z \in \mathbb{R} \end{cases}$$



Fisica Generale L-A. 4. Esercizi sui vettori applicati, 20
Domenico Galli



Esercizio 6

- Dati i due vettori:

$$\vec{u}_1 = -2\hat{j}$$

$$\vec{u}_2 = 2\hat{j}$$

applicati rispettivamente nei punti:

$$P_1(-2, 0, 0)$$

$$P_2(3, 0, 0)$$

- Trovare, se esiste, un vettore applicato equivalente ai due e il suo punto di applicazione.



Esercizio 6 (II)

- Per calcolare i momenti occorre un centro di riduzione, anche se il risultato deve risultare indipendente dalla scelta di tale centro di riduzione. Scegliamo perciò, come centro di riduzione, il punto generico:

$$C(C_x, C_y, C_z)$$

- La risultante si scrive:

$$\vec{R} = \vec{u}_1 + \vec{u}_2 = -2\hat{j} + 2\hat{j} = \vec{0}$$

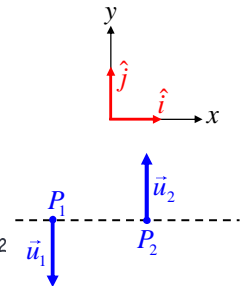
- Il momento risultante si scrive:

$$\vec{M}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$

- Si ha:

$$P_1 - C = (-2 - C_x)\hat{i} - C_y\hat{j} - C_z\hat{k}$$

$$P_2 - C = (3 - C_x)\hat{i} - C_y\hat{j} - C_z\hat{k}$$



Esercizio 6 (III)

- Dunque:

$$(P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 = [(-2 - C_x)\hat{i} - \cancel{C_y}\hat{j} - C_z\hat{k}] \wedge (-2\hat{j}) = 2(2 + C_x)\hat{k} - 2C_z\hat{i}$$

$$(P_2 - C) \wedge \vec{u}_2 = [(3 - C_x)\hat{i} - \cancel{C_y}\hat{j} - C_z\hat{k}] \wedge 2\hat{j} = 2(3 - C_x)\hat{k} + 2C_z\hat{i}$$

$$\vec{M}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2 =$$

$$= 2(2 + \cancel{C_x})\hat{k} - \cancel{2C_z}\hat{i} + 2(3 - \cancel{C_x})\hat{k} + \cancel{2C_z}\hat{i} =$$

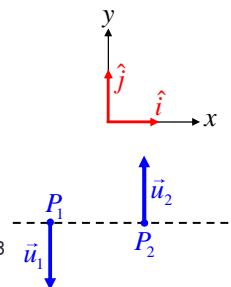
$$= 10\hat{k}$$

- Cerchiamo ora un punto di applicazione:

$$P(P_x, P_y, P_z)$$

tale che:

$$(P - C) \wedge \vec{R} = \vec{M}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$



Esercizio 6 (IV)

- Avremo:

$$(P - C) \wedge \vec{R} = \vec{M}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$

$$[(P_x - C_x)\hat{i} + (P_y - C_y)\hat{j} + (P_z - C_z)\hat{k}] \wedge \vec{0} = 10\hat{k}$$

$$\vec{0} = 10\hat{k}$$

- Poiché \hat{k} è un versore, esso non può essere nullo, per cui l'uguaglianza non sarà mai verificata.

- Ne concludiamo che **non esiste** un punto di applicazione:

$$P(P_x, P_y, P_z)$$

tale che:

$$(P - C) \wedge \vec{R} = \vec{M}_{(C)} = (P_1 - C) \wedge \vec{u}_1 + (P_2 - C) \wedge \vec{u}_2$$

- Dunque **non esiste un vettore applicato equivalente ai due vettori dati.**

