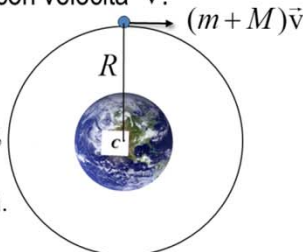
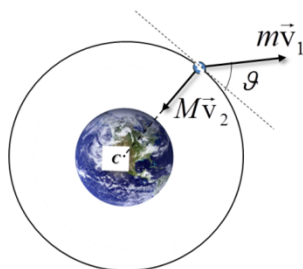


Un satellite di massa  $(m + M)$ , da considerarsi puntiforme, percorre un'orbita circolare di raggio  $R$  attorno al centro  $C$  della terra con velocità  $\vec{v}$ .

Determinare l'espressione del modulo  $v$  della velocità del satellite in funzione della costante gravitazionale  $\gamma$ , della massa  $M_T$  della terra e del raggio  $R$  dell'orbita.



Ad un certo istante, a seguito di un'esplosione interna, la parte di massa  $m$  del satellite viene lanciata verso l'esterno dell'orbita con velocità di modulo  $v_1$  che forma un angolo di  $45^\circ$  con la tangente all'orbita originaria del satellite, mentre la parte del satellite di massa  $M$  a causa dell'esplosione atterra verticalmente al suolo.



Determinare l'espressione del modulo delle velocità  $v_1$  e  $v_2$  in funzione di  $\gamma$ ,  $M_T$ ,  $R$ ,  $m$  ed  $M$ .

Determinare la distanza minima  $R_{min}$  dal centro  $C$  della terra raggiunta dalla massa  $m$  dopo l'esplosione nel caso  $m = M$ , sapendo che in tale posizione la velocità della massa  $m$  ha direzione perpendicolare al suo vettore posizionale rispetto a  $C$ .

➤ per iniziare dovremo trovare la risultante delle forze esterne agenti sul sistema assumendo che il sistema sia composto solamente dal satellite e dalla terra se ignoriamo gli effetti della presenza del sole, della luna, degli altri pianeti, etc.

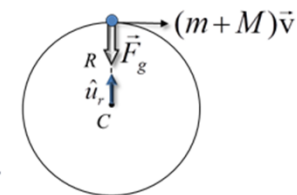
riesce che sul sistema agiscono solo forze interne  $\rightarrow$  il sistema è isolato per determinare l'accelerazione del satellite dovremo poi applicare la seconda

legge della dinamica alla massa del satellite  $\vec{F} = m_s \vec{a}$  considerato che

in questo caso l'unica forza che agisce sul satellite è l'attrazione gravitazionale

terrestre  $\vec{F}_g = -\gamma \frac{m_s M_T}{R^2} \hat{u}_r$  quindi

$$m_s \vec{a} = -\gamma \frac{m_s M_T}{R^2} \hat{u}_r \quad \text{da cui} \quad \vec{a} = -\gamma \frac{M_T}{R^2} \hat{u}_r$$



dalle leggi di Keplero e di Newton sappiamo che la forza gravitazionale è centrale dunque sarà la forza gravitazionale a fornire l'accelerazione centripeta

necessaria per mantenere il satellite in orbita

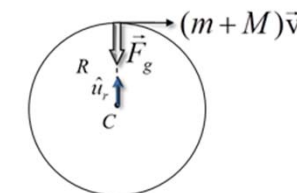
$$\text{in generale} \quad \vec{F} = m_s \vec{a} = m_s \vec{a}_t + m_s \vec{a}_c$$

la forza è puramente centrale  $\rightarrow \vec{F} \parallel R\hat{u}_r$  e in questo caso il moto è

circolare  $\rightarrow R\hat{u}_r \perp \vec{v}$  ossia  $R\hat{u}_r \perp v\hat{t}$  se ne conclude che

$$m_s \vec{a}_t = 0 \quad \Rightarrow \quad \vec{F} = m_s \vec{a}_c \quad \text{dalla cinematica sappiamo che}$$

$$\vec{a}_c = -\frac{v^2}{R} \hat{u}_r \quad \text{dove} \quad v = |\vec{v}|$$



quindi da  $\vec{a} = -\gamma \frac{M_T}{R^2} \hat{u}_r$  otteniamo  $-\frac{v^2}{R} \hat{u}_r = -\gamma \frac{M_T}{R^2} \hat{u}_r$

ossia 
$$v = \sqrt{\gamma \frac{M_T}{R}}$$

Per rispondere alla richiesta di determinare l'espressione del modulo

delle velocità  $v_1$  e  $v_2$  in funzione di  $\gamma$ ,  $M_T$ ,  $R$ ,  $m$  ed  $M$

visto che il sistema è isolato potremo avvalerci della legge di conservazione

della quantità di moto totale in effetti dalla prima equazione cardinale  $\vec{R}^e = \frac{d\vec{Q}_T}{dt}$

se  $\vec{R}^e = 0 \Rightarrow \frac{d\vec{Q}_T}{dt} = 0$  quindi  $\vec{Q}_T = \text{costante}$

prima dell'esplosione  $\vec{Q}_T = (m + M)\vec{v}$

dopo l'esplosione  $\vec{Q}_T = m\vec{v}_1 + M\vec{v}_2$

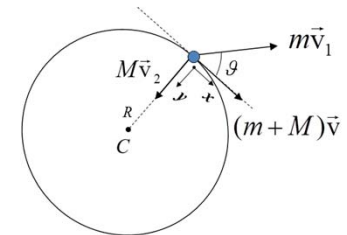
e per la conservazione della quantità di moto totale si ha

$$(m + M)\vec{v} = m\vec{v}_1 + M\vec{v}_2$$

dalle informazioni fornite nel testo dobbiamo dedurre che il tutto avviene nel piano dell'orbita quindi il problema è bidimensionale scegliamo di descrivere il moto

rispetto ad un sistema di assi cartesiani ortogonali  $xy$

orientati come in figura



una volta determinato il sistema di riferimento

proiettiamo la quantità di moto totale lungo

i due assi cartesiani  $xy$  l'angolo  $\theta$  è noto ed è di  $45^\circ$  per cui

$$\sin 45^\circ = \cos 45^\circ = \frac{\sqrt{2}}{2} \quad \text{posto} \quad v_1 = |\vec{v}_1| \quad \text{e} \quad v_2 = |\vec{v}_2| \quad \text{si ha}$$

$$\text{lungo la } x \quad (m + M)v = mv_1 \frac{\sqrt{2}}{2} \Rightarrow v_1 = \frac{2}{\sqrt{2}} \frac{(m + M)}{m} v = \sqrt{2} \frac{(m + M)}{m} v$$

$$\text{lungo la } y \quad 0 = -\frac{\sqrt{2}}{2} mv_1 + Mv_2 \Rightarrow Mv_2 = \frac{\sqrt{2}}{2} mv_1 \Rightarrow v_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{m}{M} v_1$$

sostituendo in  $v_2$  il valore di  $v_1$  trovato in precedenza

$$v_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{m}{M} \left( \sqrt{2} \frac{(m + M)}{m} v \right) = \frac{(m + M)}{M} v$$

$$\text{in conclusione} \quad v_1 = \sqrt{2} \frac{(m + M)}{m} v \quad \text{e} \quad v_2 = \frac{(m + M)}{M} v$$

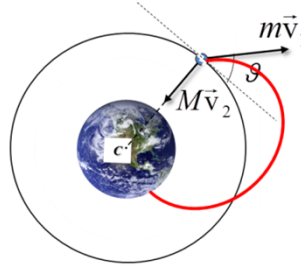
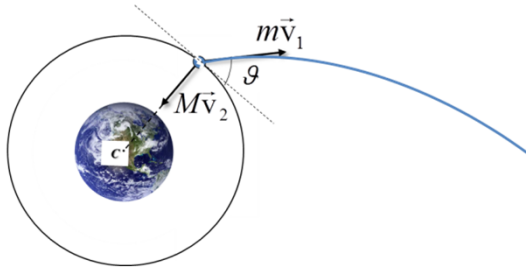
vi sono tre possibili scenari a seconda del modulo  $v_1$  della velocità  $\vec{v}_1$

➤  $v_1 \geq v_{\text{fuga}}$  quindi

$$R \rightarrow \infty \Rightarrow R_{\min} = R$$

➤ cade sulla Terra

$$\Rightarrow R_{\min} = R_T$$



➤ orbita chiusa

e' chiaro che ci troviamo in questa

situazione  $\Rightarrow R_{\min} = ?$

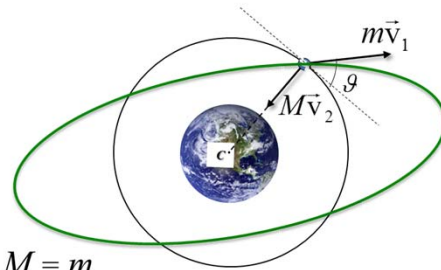
dal testo dell'esercizio sappiamo che  $M = m$

e dato che 
$$v_1 = \sqrt{2} \frac{(m+M)}{m} v$$

si ha 
$$v_1 = 2\sqrt{2} v \quad \text{ma} \quad v = \sqrt{\gamma \frac{M_T}{R}} \quad \text{per cui}$$

$$v_1 = 2\sqrt{2\gamma \frac{M_T}{R}} \Rightarrow v_1 = \sqrt{8\gamma \frac{M_T}{R}} \quad \text{se indichiamo}$$

con  $v_1'$  il modulo della velocità posseduta dal frammento del satellite



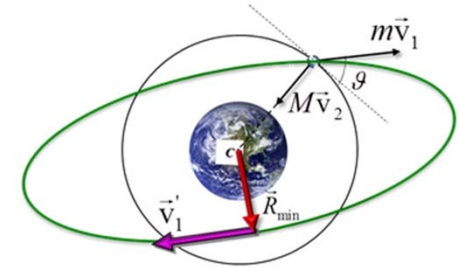
nel momento in cui raggiunge il raggio minimo  $R_{\min}$  sappiamo che

in tale posizione la velocità della massa  $m$  ha direzione perpendicolare al suo

vettore posizionale rispetto a  $C$  ossia sappiamo che  $\vec{R}_{\min} \cdot \vec{v}_1' = 0$

si tratta di un problema a due incognite

$$v_1' = |\vec{v}_1'| \quad \text{e} \quad R_{\min} = |\vec{R}_{\min}|$$



quindi avremo bisogno di due relazioni indipendenti

la forza gravitazionale e' conservativa quindi ignorando gli attriti potremo imporre

la conservazione dell' *energia meccanica totale*

assumendo  $C$  come polo fisso dato che  $\vec{F}_g$  e' sempre antiparallela a  $\vec{R}$

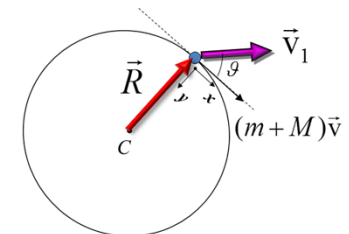
$$\Rightarrow \vec{M}_g = \vec{R} \times \vec{F}_g = 0$$

quindi per la seconda equazione cardinale  $\frac{d\vec{L}}{dt} = 0$

e da cio' ne consegue che  $\vec{L} = \text{costante}$

al momento dell'esplosione  $\vec{L} = \vec{R} \times m\vec{v}_1$

$$|\vec{L}| = Rmv_1 \sin 45^\circ$$

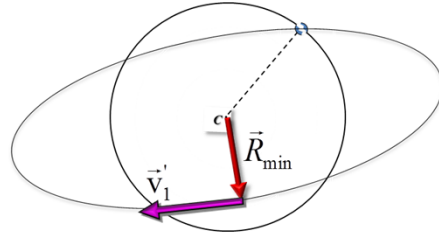


nel momento in cui la massa  $m$  raggiunge il raggio minimo  $\vec{L} = \vec{R}_{min} \times m\vec{v}_1'$

$$\Rightarrow |\vec{L}| = mv_1' R_{min} \sin 90^\circ$$

uguagliando

$$mv_1 R \sin 45^\circ = mv_1' R_{min} \sin 90^\circ$$



$$\Rightarrow \frac{\sqrt{2}}{2} mv_1 R = mv_1' R_{min} \Rightarrow \frac{\sqrt{2}}{2} v_1 R = v_1' R_{min}$$

$$\Rightarrow v_1' = \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{R}{R_{min}} v_1$$

per la conservazione dell' **energia meccanica**

$$\frac{1}{2} mv_1^2 - \gamma \frac{mM_T}{R} = \frac{1}{2} mv_1'^2 - \gamma \frac{mM_T}{R_{min}} \quad \text{ovvero}$$

$$\frac{1}{2} mv_1^2 - \frac{1}{2} mv_1'^2 = \gamma \frac{mM_T}{R} - \gamma \frac{mM_T}{R_{min}} \Rightarrow \frac{1}{2} m(v_1^2 - v_1'^2) = \gamma mM_T \left( \frac{1}{R} - \frac{1}{R_{min}} \right)$$

$$\text{ossia} \quad \frac{1}{2} (v_1^2 - v_1'^2) = \gamma M_T \left( \frac{R_{min} - R}{RR_{min}} \right)$$

$$\text{ricordando che si aveva} \quad v_1' = \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{R}{R_{min}} v_1 \Rightarrow v_1'^2 = \frac{1}{2} \frac{R^2}{R_{min}^2} v_1^2$$

$$\text{il termine} \quad \frac{1}{2} (v_1^2 - v_1'^2) \quad \text{diviene}$$

$$\frac{1}{2} \left( v_1^2 - \frac{1}{2} \frac{R^2}{R_{min}^2} v_1^2 \right) = \frac{1}{2} \left( 1 - \frac{1}{2} \frac{R^2}{R_{min}^2} \right) v_1^2$$

$$= \frac{1}{2} \left( \frac{2R_{min}^2 - R^2}{2R_{min}^2} \right) v_1^2 = \frac{2R_{min}^2 - R^2}{4R_{min}^2} v_1^2$$

$$\text{quindi} \quad \frac{2R_{min}^2 - R^2}{4R_{min}^2} v_1^2 = \gamma M_T \frac{R_{min} - R}{RR_{min}}$$

semplificando  $R_{min}$  al denominatore

$$\frac{2R_{min}^2 - R^2}{4R_{min}} v_1^2 = \gamma M_T \frac{R_{min} - R}{R} \quad \text{ossia}$$

$$(2R_{min}^2 - R^2) R v_1^2 = 4\gamma M_T R_{min} (R_{min} - R)$$

$$\text{dato che risultava} \quad v_1 = \sqrt{8\gamma \frac{M_T}{R}} \Rightarrow v_1^2 = 8\gamma \frac{M_T}{R}$$

$$(2R_{min}^2 - R^2) 8\gamma \frac{M_T}{R} R = 4\gamma M_T R_{min} (R_{min} - R) \quad \text{semplificando } R$$

$$2(2R_{min}^2 - R^2) = R_{min} (R_{min} - R) \quad \text{ossia} \quad 4R_{min}^2 - 2R^2 = R_{min}^2 - RR_{min}$$

$$4R_{min}^2 - 2R^2 - R_{min}^2 + RR_{min} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad 3R_{min}^2 + RR_{min} - 2R^2 = 0$$

$$R_{min} = \frac{-R \pm \sqrt{R^2 + 24R^2}}{6} = \frac{-R \pm 5R}{6}$$

$$R_{min} = -R \quad \text{oppure} \quad R_{min} = \frac{2}{3} R \quad \text{ovviamente la soluzione accettabile}$$

$$\text{dal punto di vista fisico e' } R_{min} = \frac{2}{3} R$$

# Backup Slides